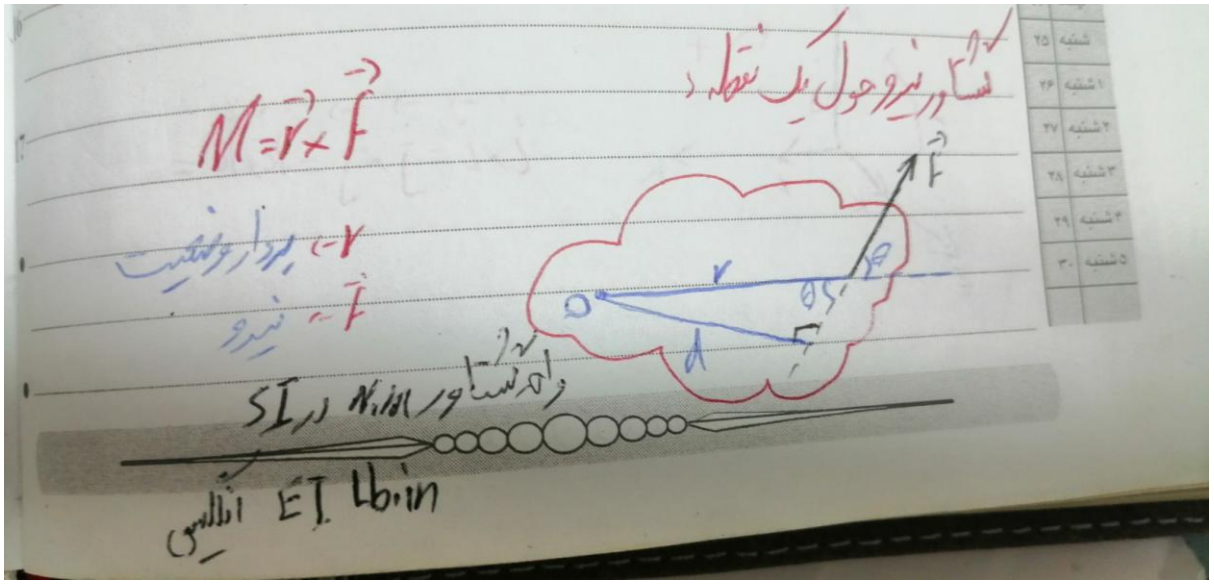
جلسه هشتم

استاتیک


$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}$
$\vec{r}$ ← بردار موقعیت
$\vec{F}$ ← نیرو
SI
EI Lb.in

...شهادی بدست منافقین (۱۳۶۱ هدش).

۱- مقدار: بردار گشتاور یک بردار آزاد است.

۲- راستا و امتداد: طبق قانون انگشتان دست راست.

۳- جهت: طبق قانون انگشتان دست راست (طبق قرارداد خلاف جهت عقربه های ساعت (ccw) جهت مثبت خواهد بود.

۴- مقدار:

$$\begin{cases} M = |\vec{r}| \cdot |\vec{F}| \cdot \sin\theta \\ r\sin\theta = d \rightarrow M = F \cdot d \end{cases}$$

فاصله عمود امتداد نیرو تا محل گشتاور گیری

$$\vec{M} = M_x\vec{i} + M_y\vec{j}$$ (دو بعدی)

$$\vec{M} = M_x\vec{i} + M_y\vec{j} + M_z\vec{k}$$ (سه بعدی)

جمعه **مهر ۱۳۸۳** **OCT.2004**

۲۴ — 15

۲۹ شعبان ۱۴۲۵

روز پیوند اولیا و مربیان.

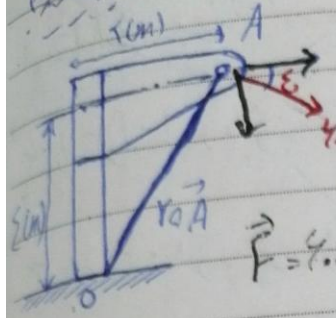
اندازه:

$$|\vec{M}| = \sqrt{M_x^2 + M_y^2 + M_z^2}$$

$$\begin{cases} \cos\theta_x = \frac{M_x}{M} \\ \cos\theta_y = \frac{M_y}{M} \\ \cos\theta_z = \frac{M_z}{M} \end{cases}$$

$$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ r_x & r_y & r_z \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix}$$

مثال: مقدار گشتاور برآیند نیروی ۴۰N حول نقطه O را بیابید. (راه حل برداری و اسکالر)



الف) روش برداری

$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}$

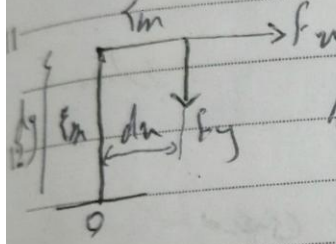
$\vec{r}_{OA} = (x_A - x_O)\vec{i} + (y_A - y_O)\vec{j} \rightarrow \vec{r}_{OA} = 3\vec{i} + 4\vec{j}$

$\vec{F} = 40\cos 45^\circ \vec{i} - 40\sin 45^\circ \vec{j} \rightarrow \vec{F} = 28.4\vec{i} - 28.4\vec{j}$

$\vec{M} = (3\vec{i} + 4\vec{j}) \times (28.4\vec{i} - 28.4\vec{j}) = -85.2\vec{k} - 113.6\vec{k} = -198.8\vec{k}$

این روش دو بعدی کاربرد دارد.

ب) روش عددی

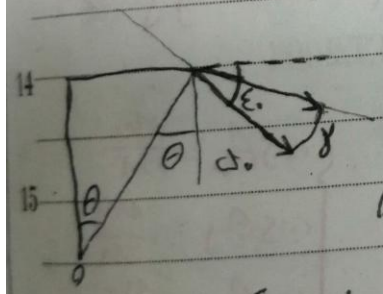


$M = F_x \cdot dy - F_y \cdot dx \rightarrow M = M_1 + M_2 \rightarrow \begin{cases} M_1 = F_x \cdot dy = 40\cos 45^\circ \times 3 = 84.8 \\ M_2 = F_y \cdot dx = 40\sin 45^\circ \times 4 = 113.2 \end{cases}$

$M = 198$

این روش در دو بعدی کاربرد دارد.

ج) روش اسکالر

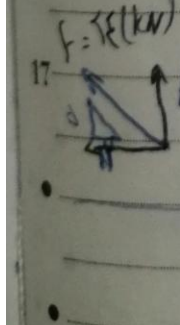


$OA = \sqrt{3^2 + 4^2} = \sqrt{25} = 5$

$\theta = \tan^{-1}\frac{3}{4} = 36.87$

$M = 40\cos 53 \times 5 \Rightarrow M = 40\cos 53.13^\circ \times 5 \rightarrow M = 120$

مثال: نیروی F را حول نقطه O محاسبه نمایید.



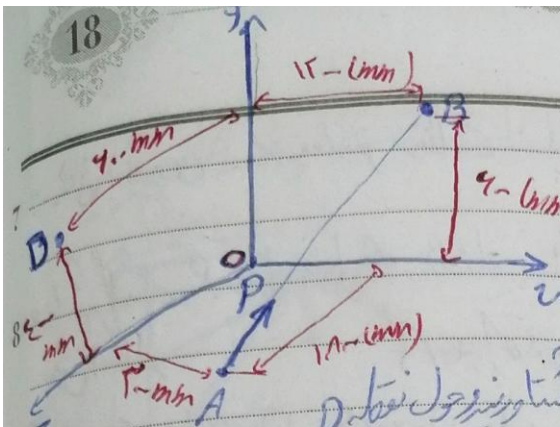
$\vec{M} = \vec{r}_{OA} \times \vec{F}$

$\vec{r}_{OA} = -12\vec{i} + 5\vec{j}$

$\theta = \tan^{-1}\frac{5}{12} = 22.62$

$\vec{F} = -35\cos 22.62\,\vec{i} + 35\sin 22.62\,\vec{j}$

$\vec{M} = (-12\vec{i} + 5\vec{j}) \times (-32.5\vec{i} + 13.4\vec{j}) \Rightarrow M = -149.23\vec{k} + 390\vec{k} = 240.77$



مثال: نیروی معادل سه‌گانه زیر را برای AB اعمال می‌کند (الف) گشتاور نیروی حول نقطه D (ب) گشتاور نیروی حول مبدأ مختصات

$P = 560\ (N)$

$A\ (0, 0, -180)$ $\quad B\ (120, -60, 0)$ $\quad D\ (0, -40, -60)$

$$\vec{M}_O = \vec{r}_{OA} \times \vec{F}$$

$$\vec{r}_{OA} = (-30-0)\vec{i} + (0-0)\vec{j} + (-180-0)\vec{k} \rightarrow \vec{r}_{OA} = -30\vec{i} - 180\vec{k}$$ بردار موقعیت

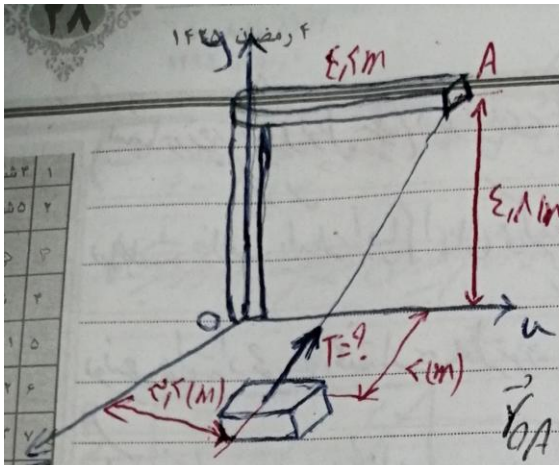
$$\vec{F} = F \cdot \vec{\lambda}_{AB} = 560 \times \frac{90\vec{i} - 60\vec{j} - 180\vec{k}}{\sqrt{90^2 + 60^2 + 180^2}} = 192{,}15\vec{i} + 128{,}10\vec{j} - 384{,}21\vec{k}$$

$$\vec{M}_O = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ -30 & 0 & -180 \\ 192{,}15 & 128{,}10 & -384{,}21 \end{vmatrix} = -23{,}05 \times 10^3\vec{i} + 69{,}26 \times 10^3\vec{j} + 3{,}84 \times 10^3\vec{k}\ (N.mm)$$

$$\vec{M}_D = \vec{r}_{DB} \times \vec{F} = (120\vec{i} + 20\vec{j} - 60\vec{k}) \times (192{,}15\vec{i} + 128{,}10\vec{j} - 384{,}21\vec{k}) =$$

$$= 34{,}47 \times 10^3\vec{j} + 11{,}52 \times 10^3\vec{k}\ (N.mm)$$

مثال: در شکل روبرو با استفاده از تعریف کشش حرارتی گشتاور ایجاد شده توسط کشش کابل حول مبدأ مختصات به صورت $\vec{M}_O = -10\vec{i} + 4\vec{j} + 12\vec{k}$ بیان می‌شود کشش کابل T را تعیین نمایید.



$A\begin{vmatrix} 2.4 \\ 1.8 \\ 0 \end{vmatrix}$ $B\begin{vmatrix} 2.4 \\ 0 \\ 1 \end{vmatrix}$ $\begin{vmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{vmatrix}$

$\vec{M}_O = \vec{r}_{OA} \times \vec{T}$

$\vec{r}_{OA} = 2.4\vec{i} + 1.8\vec{j}$ — بردار موقعیت

$M_O = 10\vec{i} + 6\vec{j} + 14\vec{k}$ (kN.m)

بردار نیرو

$\vec{T} = T\vec{\lambda}_{BA} = T \cdot \dfrac{1\vec{i} + 1.8\vec{j} - 2\vec{k}}{\sqrt{1^2 + 1.8^2 + 2^2}} \rightarrow \vec{T} = 0.31T\vec{i} + 0.56T\vec{j} - 0.77T\vec{k}$

$\sqrt{4.29}$

$\vec{M}_O = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 2.4 & 1.8 & 0 \\ 0.31T & 0.56T & -0.77T \end{vmatrix} = \left[1.8(-0.77T) - 0\right]\vec{i} - \left[2.4(-0.77T) - 0.31T\right]\vec{j} + \left[2.4(0.56T) - 1.8(0.31T)\right]\vec{k}$

$\left[2.4(0.56T) - (1.8)(0.31T)\right]\vec{k} \rightarrow M_O = -1.09T\vec{i} + 1.29T\vec{j} + 0.79T\vec{k}$

$M_x \Rightarrow -1.09T = 10 \Rightarrow T = -9.2$ — چون جهت کشش کابل مثبت است بنابراین معنی نمی‌تواند باشد.

$M_y \Rightarrow 6 = 1.29T \rightarrow T = 4.65$

$M_z \Rightarrow 14 = 2.79T \rightarrow T = 5.01$ — بیشترین مقدار نیرو

می‌آید.